

DAM0809-MOS 采集控制卡说明书

V1.1



北京聚英翱翔电子有限公司
2023 年 12 月

目 录

一、产品特点	1
二、产品功能	1
三、产品选型	1
四、主要参数	1
五、接口说明	2
六、通讯接线说明	2
1、RS485 级联接线方式	2
2、RS232 接线连接方式	3
七、输入输出接线	3
1、有源开关量接线示意图	3
2、无源开关量接线示意图	3
3、输出接线示意图	4
八、测试软件说明	4
1、软件下载	4
2、软件界面	4
3、通讯测试	5
九、参数及工作模式配置	5
1、设备地址	5
2、闪开闪断功能及设置	6
十、开发资料说明	7
1、通讯协议说明	7
2、Modbus 寄存器说明	7
3、指令生成说明	9
4、指令列表	9
5、指令详解	10
十一、常见问题与解决方法	13
十二、技术支持联系方式	13

一、产品特点

- 供电电压：DC12-24V；
- 8路隔离光耦输入；
- 9路场效应管输出；
- 通信波特率：1200,2400,4800,9600,19200,38400,57600,115200（默认 9600，可以修改）；
- 通信协议：支持标准 modbus RTU ；
- 可以设置 0-255 个设备地址，可以通过软件设置。

二、产品功能

- 九路 MOS 管输出；
- 八路光耦隔离输入，可以接无源触点和 DC5-24V 输入；
- 同组 30A 电流断路保护（3 路 MOS 输出为一组）。

三、产品选型

型号	modbus	RS232	RS485	USB	WiFi	输出	输入
DAM0809-MOS-RS232	●	●				9	8
DAM0809-MOS-RS485	●		●			9	8

四、主要参数

参数	说明
数据接口	RS485、RS232
额定电压	DC 12-24V
电源指示	1路 LED 指示
输出指示	8路 LED 指示
温度范围	工业级，-40℃~85℃
尺寸	145*94*41mm
安装方式	35mm 卡轨安装
默认通讯格式	9600, n, 8, 1
波特率	1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200
软件支持	配套配置软件、控制软件； 支持各家组态软件； 支持 Labviewd 等
重量	160g

五、接口说明

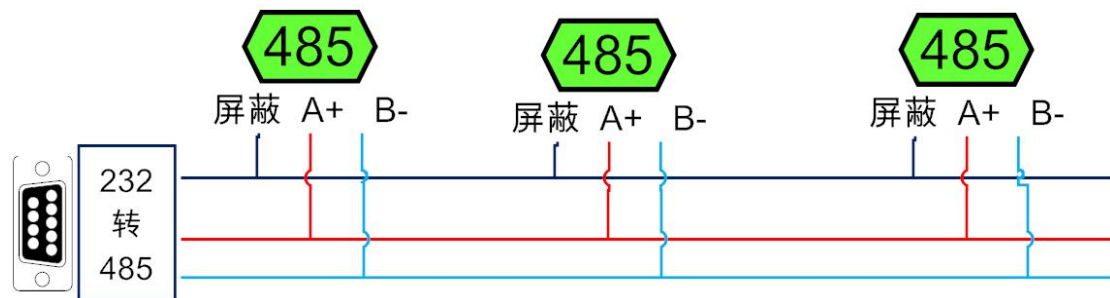
JY-DAM0809MOS

- 供电电压: DC 7-30V
- 输入: 8路 ■ DI ■ AI
- 输出: 9路 场效应管/10A
- 通讯端口: ■ RS232 ■ RS485 ■ LORA ■ USB
■ 网口 ■ WIFI ■ GPRS

电源	RS232	RS485	地址	DI	AI
+ -	RX↑ TX↓	A+ B- PB	1-31	COM+	IN1 IN2 IN3 IN4 IN5 IN6 IN7 IN8 COM-
1 2 3 4 5 6 7			1 2 3 4 5	8 9 10 11 12 13 14 15 16 17	

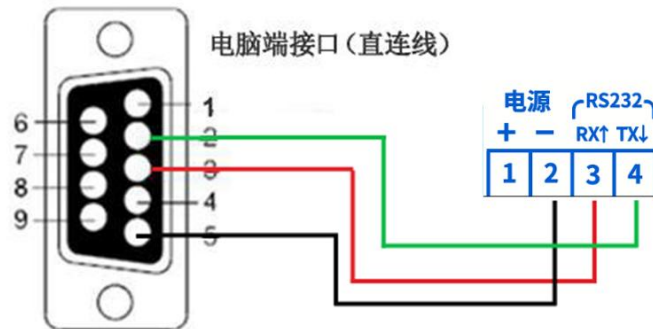
六、通讯接线说明

1、RS485 级联接线方式



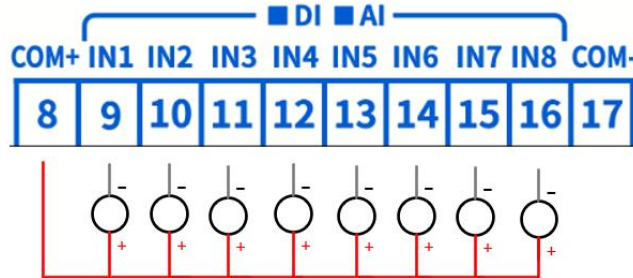
电脑自带的串口一般是 RS232，需要配 232-485 转换器（工业环境建议使用有源带隔离的转换器），转换后 RS485 为 A、B 两线，A 接板上 A 端子，B 接板上 B 端子，485 屏蔽可以接 GND。若设备比较多建议采用双绞屏蔽线，采用链型网络结构。

2、RS232 接线连接方式

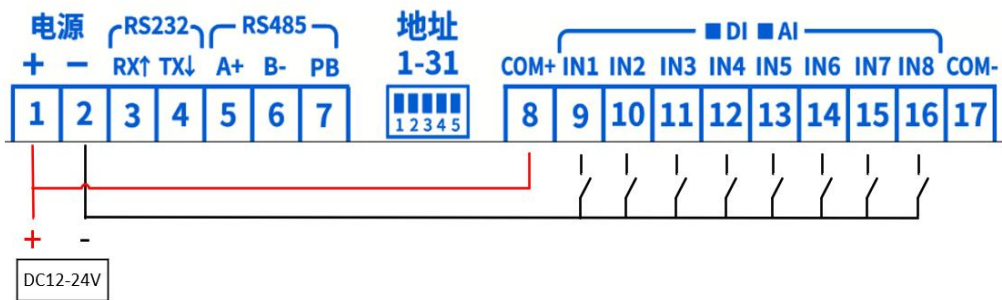


七、输入输出接线

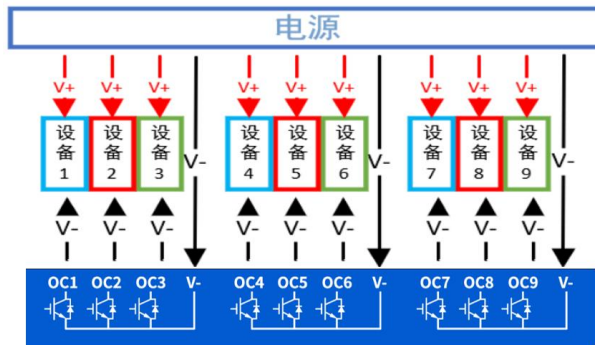
1、有源开关量接线示意图



2、无源开关量接线示意图



3、输出接线示意图



八、测试软件说明

1、软件下载

软件下载链接地址：<https://www.juyingle.com/download/JYDAMSoftware.zip>

2、软件界面



软件功能：

- 继电器状态读取
- 模拟量读取
- 开关量状态查询
- 调试信息查询
- 工作模式的更改

- 偏移地址的设定
- 继电器整体控制

3、通讯测试

- ① 选择设备当前串口号，打开串口；
- ② 设备地址修改为 254（默认），软件自动发送查询指令，若右下方出现读设备成功，则说明设备与电脑通讯成功。



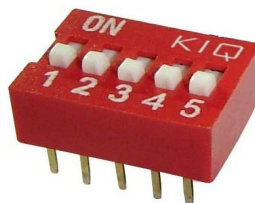
九、参数及工作模式配置

1、设备地址

1.1、设备地址的介绍

地址说明		说明
默认地址	1	默认设备地址均为 1
广播地址	254	单独连接设备，任何设备地址下均可用 254 通讯；当设备地址不明确时，用于读取当前设备地址。

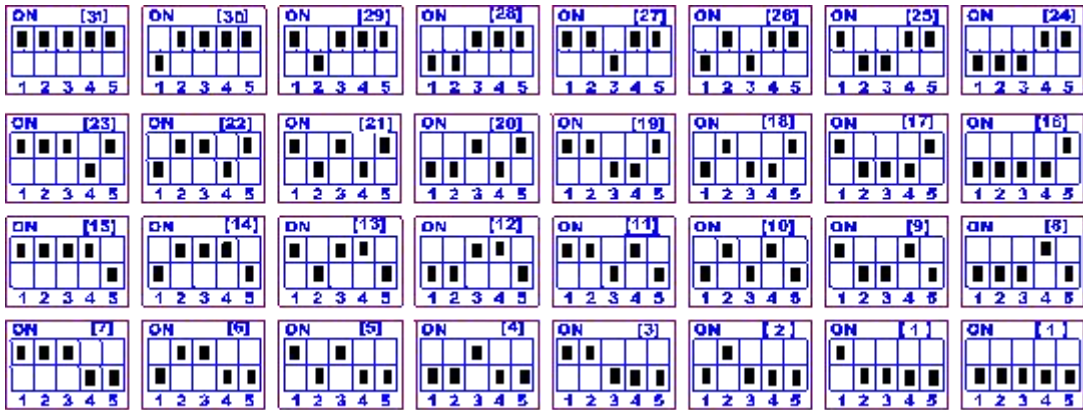
1.2、拨码开关地址



- 1、五个拨码全都拨到“ON”位置时，为地址“31”；
- 2、五个拨码全都拨到“OFF”位置时，为地址“1”；

3、最左边 1 为二进制最低位。

4、地址表：



1.3、偏移地址的设定与读取

点击 DAM 调试软件下方偏移地址后边的“读取”或“设置”来对设备的偏移地址进行读取或设置。



1.4、波特率的读取与设置

点击下方波特率设置栏的“读取”和“设置”就可以分别读取和设置波特率，操作后需要重新修改电脑串口设置。



2、闪开闪断功能及设置

2.1、闪开闪断功能介绍

手动模式：对继电器每操作一次，继电器则翻转一次（闭合时断开，断开时闭合）；

闪开模式：对继电器每操作一次，继电器则闭合 1 秒（时间可调、实际时间【单位秒】=设置数字*0.001）后自行断开；

闪断模式：对继电器每操作一次，继电器则断开 1 秒（时间可调、实际时间【单位秒】=设置数字*0.001）后自行闭合；

2.2、闪断闪开的设置

打开“聚英翱翔 DAM 调试软件”点击 DO 操作模式后面下拉箭头进行模式的选择。（后边时间可自行设置，实际时间=填写数字*0.001【单位秒】）

注：闪断闪开模式不能写入设备芯片内，软件上选择闪断闪开模式后，所有通道都为闪断闪开模式下，可通过发送单个通道的闪断闪开指令来进行单个通道的控制，不影响其他通道的正常控制。



十、开发资料说明

1、通讯协议说明

本产品支持标准 modbus 指令，有关详细的指令生成与解析方式，可根据本文中的寄存器表结合参考《MODBUS 协议中文版》即可。

Modbus 协议中文版参考：https://www.juyingele.com/download/Modbus_poll.zip

本产品支持 modbus RTU 格式。

2、Modbus 寄存器说明

寄存器地址表：

01 功能码

寄存器地址 (十进制)	寄存器地址 (十六进制)	PLC 寄存器地址	数据类型	数据定义
0	0000	00001	U16	第一路继电器输出
1	0001	00002	U16	第二路继电器输出
2	0002	00003	U16	第三路继电器输出
3	0003	00004	U16	第四路继电器输出
4	0004	00005	U16	第五路继电器输出
5	0005	00006	U16	第六路继电器输出
6	0006	00007	U16	第七路继电器输出
8	0007	00008	U16	第八路继电器输出
9	0008	00009	U16	第九路继电器输出

02 功能码

寄存器地址 (十进制)	寄存器地址 (十六进制)	PLC 寄存器地址	数据类型	数据定义
0	0000	10001	U16	第一路输入
1	0001	10002	U16	第二路输入
2	0002	10003	U16	第三路输入

3	0003	10004	U16	第四路输入
4	0004	10005	U16	第五路输入
5	0005	10006	U16	第六路输入
6	0006	10007	U16	第七路输入
8	0007	10008	U16	第八路输入

06 功能码

寄存器地址 (十进制)	寄存器地址 (十六进制)	PLC 寄存器地址	数据类型	数据定义
1000	03E8	40001	U16	见下表波特率数值对应表，默认为0，支持0-5，该寄存器同时决定RS232和RS485的通信波特率
1001	03E9	40002	U16	备用，用户不可写入任何值。
1002	03EA	40003	U16	设备地址=偏移地址+拨码开关地址
1003	03EB	40004	U16	用户可以使用，存储用户数据
1004	03EC	40005	U16	用户可以使用，存储用户数据

备注：

①：Modbus 设备指令支持下列 Modbus 地址：

00001 至 09999 是离散输出(线圈)

10001 至 19999 是离散输入(触点)

30001 至 39999 是输入寄存器(通常是模拟量输入)

40001 至 49999 是保持寄存器(通常存储设备配置信息)

采用 5 位码格式，第一个字符决定寄存器类型，其余 4 个字符代表地址。地址 1 从 0 开始，如 00001 对应 0000。

②：波特率数值对应表

数值	波特率
0	9600
1	2400
2	4800
3	9600
4	19200
5	38400

③：继电器状态，通过 30002 地址可以查询，也可以通过 00001---00002 地址来查询，但控制只能使用 00001---00002 地址。

30002 地址数据长度为 16bit。最多可表示 16 个继电器。

对应结果如下：

Bit	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
继电器	8	7	6	5	4	3	2	1	16	15	14	13	12	11	10	9

控制第二路开	FE 05 00 01 FF 00 C9 F5
控制第二路关	FE 05 00 01 00 00 88 05
控制第三路开	FE 05 00 02 FF 00 39 F5
控制第三路关	FE 05 00 02 00 00 78 05
控制第四路开	FE 05 00 03 FF 00 68 35
控制第四路关	FE 05 00 03 00 00 29 C5
控制第五路开	FE 05 00 04 FF 00 D9 F4
控制第五路关	FE 05 00 04 00 00 98 04
控制第六路开	FE 05 00 05 FF 00 88 34
控制第六路关	FE 05 00 05 00 00 C9 C4
控制第七路开	FE 05 00 06 FF 00 78 34
控制第七路关	FE 05 00 06 00 00 39 C4
控制第八路开	FE 05 00 07 FF 00 29 F4
控制第八路关	FE 05 00 07 00 00 68 04
控制第九路开	FE 05 00 08 FF 00 19 F7
控制第九路关	FE 05 00 08 00 00 58 07
查询九路光耦状态	FE 02 00 00 00 09 AC 03
查询返回信息	FE 02 02 00 00 AD AC

5、指令详解

5.1、继电器输出

控制 1 路继电器（以第一路开为例，其他通道参照本例）

发送码：FE 05 00 00 FF 00 98 35

字段	含义	备注
FE	设备地址	这里为广播地址
05	05 指令	单个控制指令
00 00	地址	要控制继电器寄存器地址
FF 00	指令	继电器开的动作
98 35	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

继电器卡返回信息：

返回码：FE 05 00 00 FF 00 98 35

字段	含义	备注
FE	设备地址	这里为广播地址
05	05 指令	单个控制指令
00 00	地址	要控制继电器寄存器地址
FF 00	指令	继电器开的动作
98 35	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

5.2、继电器状态

查 9 路继电器

发送码：FE 01 00 00 00 09 E8 03

字段	含义	备注
FE	设备地址	这里为广播地址
01	01 指令	查询继电器状态指令
00 00	起始地址	要查询的第一个继电器寄存器地址
00 09	查询数量	要查询的继电器数量
AC 03	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

继电器卡返回信息:

返回码: FE 01 02 00 00 AD E8

字段	含义	备注
FE	设备地址	
01	01 指令	返回指令: 如果查询错误, 返回 0x81
02	字节数	返回状态信息的所有字节数。1+(n-1)/8
00	查询的状态	返回的继电器状态。 Bit0:第一个继电器状态 Bit1:第二个继电器状态 Bit7:第八个继电器状态
00	查询的状态	返回的继电器状态。 Bit0:第 jiu 个继电器状态
AD E8	CRC16	前 6 字节数据的 CRC16 校验和

5.3、光耦输入

查询光耦

发送码: FE 02 00 00 00 0C 6C 00

字段	含义	备注
FE	设备地址	
02	02 指令	查询离散量输入 (光耦输入)状态指令
00 00	起始地址	要查询的第一个光耦的寄存器地址
00 0C	查询数量	要查询的光耦状态数量
6C 00	CRC16	

光耦返回信息:

返回码: FE 02 01 01 50 5C

字段	含义	备注
FE	设备地址	
02	02 指令	返回指令: 如果查询错误, 返回 0x82
01	字节数	返回状态信息的所有字节数。1+(n-1)/8
01	查询的状态	返回的继电器状态。 Bit0:第一个光耦输入状态 Bit1:第二个光耦输入状态

		Bit7:第八个光耦输入状态
50 5C	CRC16	

5.4、闪开闪闭指令

闪开闪闭指令解析

闪开发送码: FE 10 00 03 00 02 04 00 04 00 0A 41 6B

闪断发送码: FE 10 00 03 00 02 04 00 02 00 14 21 62

字段	含义	备注
FE	设备地址	
10	10 指令	查询输入寄存器指令
00 03	继电器地址	要控制的器地址
00 02	控制命令数量	要对继电的命令个数
04	字节数	控制信息命令的的所有字节数。1+(n-1)/8
00 04 或 00 02	指令	00 04 为闪开指令 00 02 为闪闭命令
00 0A	间断时间	00 0A 为十六进制换为十进制则为 10 间隔时间为 (0.001 秒*10)
00 D8	CRC16	校验方式

返回码: FE 10 00 03 00 02 A5 C7

字段	含义	备注
FE	设备地址	
10	10 指令	返回指令: 如果查询错误, 返回 0x82
00 03	设备地址	查询设备的地址
00 02	接收命令数	设备接受的命令个数
A5 C7	CRC16	校验位

5.5、全开全关指令

全开全关指令解析

全开发送码: FE 0F 00 00 00 09 02 FF FF A1 38

全断发送码: FE 0F 00 00 00 09 02 00 00 A0 88

字段	含义	备注
FE	设备地址	
0F	0F 指令	返回指令: 如果查询错误, 返回 0x82
00 00	起始地址	
00 09	控制数量	控制的继电器数量
02	字节数	发送命令字节数
FF FF (或 00 00)	全开全关命令	FF 全开命令 00 全关命令
A1 38 (或 A0 88)	CRC16	校验位

全开返回码: FE 0F 00 00 00 09 81 C2

全断返回码: FE 0F 00 00 00 09 81 C2

字段	含义	备注
----	----	----

FE	设备地址	
0F	0F 指令	返回指令：如果查询错误，返回 0x82
00 00	起始地址	
00 08	数量	返回信息的继电器数量
40 02	CRC16	校验位

十一、常见问题与解决方法

1、232 通讯，设备控制无响应，不动作

设备与上位机进行通信使用的是 232 直连线。即 RX 对 RX，TX 对 TX，GND 对 GND

2、继电器只能开不能关

读取地址是否读到的是实际设备地址，调试信息栏内是否有返回指令，返回指令是否正确，如果读取地址失败，没有返回指令或返回指令异常，检查通讯线和通讯转换器

3、485 总线上挂有多个设备时，每个设备地址不能一样，不能使用广播地址 254 来进行通讯。

广播地址在总线上只有一个设备时可以使用，大于 1 个设备时请以拨码开关区分地址来控制，否则会因为模块在通信数据的判断不同步上导致指令无法正确执行。

十二、技术支持联系方式

联系电话：010-82899827/1-803

联系 QQ：3323725294 ， 2984784459